Intégration des produits EVENO dans la domotique DELTA DORE :

Tydom Home/Pro

Tywell Pro

Produits en place

Moteurs Zigbee + Commandes Zigbee + Delta Dore Tydom Home/ Pro/ Tywell…



+



+



Version du 01/09/2026

SOMMAIRE

INSTRUCTIONS DE SECURITE IMPORTANTES. 3

I. NOTIONS DE RESEAU ZIGBEE 3.0 4

II. POINT DE COMMANDE ZIGBEE 5

II.1 - Commande Individuelle Portable Radio **5**

II.2 - Commande Individuelle Murale Radio **5**

III. PROCEDURE GENERALE D'INTEGRATION 6

IV. PROCEDURE ETAPE 1 : CONTROLE DES PREREQUIS 7

V. PROCEDURE ETAPE 2 : IDENTIFICATION ARCHITECTURE RESEAU VOLETS 9

VI. PROCEDURE ETAPE 3 : PREMIERE INTEGRATION ➔ Création Réseau Zigbee 10

VII. PROCEDURE ETAPE 4A : INTEGRATION – Méthode Standard 11

VIII. PROCEDURE ETAPE 4B : INTEGRATION – Méthode Dérivée 13

IX. PROCEDURE ETAPE 5 : RENOMMER LES VOLETS 16

X - GESTION DES PROBLEMES OU CAS PARTICULIERS 17

X.1 - Réglage Fins De Course **18**

X.2 - Intégration d'une Télécommande Supplémentaire Générale (TG) **19**

X.3 - Réappairage Moteur et son Point de Commande Stella **21**

X.3.1 - Réappairage Moteur 3.0 (dans Box) et son Point de Commande (Hors Box) 22

X.3.2 - Réappairage Moteur 3.0 et son Point de Commande (Moteur et Point de commande Hors Box) 23

X.3.3 - Cas 3 : Réappairage Moteur 1.2 et son Point de commande 24

X.4 - Suppression télécommande ZOE **25**

X.5 - Mise en identification moteur Zigbee **26**

X.5.1 - Moteur Zigbee 3.0 (donnée constructeur en fonction du numéro CVxxxxxx) 26

X.5.2 - Moteur Zigbee 1.2 (donnée constructeur en fonction du numéro CVxxxxxx) 27

X.6 - Désactivation Mémoire de Programmation Zoé dans un moteur **28**

EVENO
Les éléments de votre Confort
A StellaGroup Company

INSTRUCTIONS DE SECURITE IMPORTANTES.

- Ne pas laisser les enfants jouer avec les dispositifs de commande fixes
- Tenir la télécommande hors de portée des enfants.

Cet appareil peut être utilisé par des enfants âgés d'au moins 8 ans et par des personnes ayant des capacités physiques, sensorielles ou mentales réduites ou dénuées d'expérience ou de connaissance, s'ils (si elles) sont correctement surveillé(e)s ou si des instructions relatives à l'utilisation de l'appareil en toute sécurité leur ont été données et si les risques encourus ont été appréhendés. Les enfants ne doivent pas jouer avec l'appareil. Le nettoyage et l'entretien par l'usager ne doivent pas être effectués par des enfants sans surveillance.

MISE EN GARDE : La motorisation doit être déconnectée de sa source d'alimentation durant le nettoyage, la maintenance et lors du remplacement des pièces. Avant installation, enlever et mettre hors service tout ce qui n'est pas nécessaire au fonctionnement motorisé.

- Ce moteur doit être installé et réglé par un installateur qualifié auquel ces instructions sont dédiées.
- Surveiller le volet pendant qu'il est en mouvement et éloigner les personnes jusqu'à ce qu'il soit complètement fermé.
- Les dispositifs de commande fixés doivent être installés visiblement.
- Un dispositif de coupure omnipolaire approprié doit être installé en amont dans l'installation électrique selon les règles de câblage.
- Le couple et la durée de fonctionnement doivent être compatibles avec les caractéristiques du produit porteur.
- Pour tous les composants non fournis et nécessaires au bon fonctionnement de la motorisation, veuillez-vous référer au catalogue
- Si la motorisation est utilisée en extérieur, installer le câble dans un conduit résistant aux UV, par exemple sous goulotte. Le câble d'alimentation ne peut pas être remplacé. Si le câble est endommagé, il convient de mettre l'appareil au rebut.
- L'organe de manœuvre d'un interrupteur sans verrouillage doit être en vue directe de la partie entrainée, mais éloigné des parties mobiles. Il doit être installé à une hauteur minimale de 1,5 m et ne doit pas être accessible au public
- Installer l'organe de manœuvre du dispositif de dépannage manuel à une hauteur inférieure à 1,80 m.
- Vérifier fréquemment l'installation pour déceler tous signes d'usure ou de détérioration des câbles. Ne pas utiliser l'appareil si une réparation ou un réglage sont nécessaires.
- Pour les fermetures qui peuvent être manœuvrées hors de vue du tablier, l'utilisateur doit prendre les mesures nécessaires pour empêcher toute manœuvre de la fermeture pendant les opérations d'entretien (nettoyage des vitres).

Lpa ≤ 70 dB(A)



CE



I. NOTIONS DE RESEAU ZIGBEE 3.0

Avant de chercher à identifier l'architecture du réseau de vos volets (chapitre « identification architecture » de ce document), il est important de comprendre la notion de réseau Zigbee.

Le **protocole Zigbee** travaille comme un **réseau « maillé »** avec un unique **coordinateur (1 box domotique ou 1 volet)** et des **routeurs (volets)**. Le coordinateur a un rôle de « maître » du réseau.

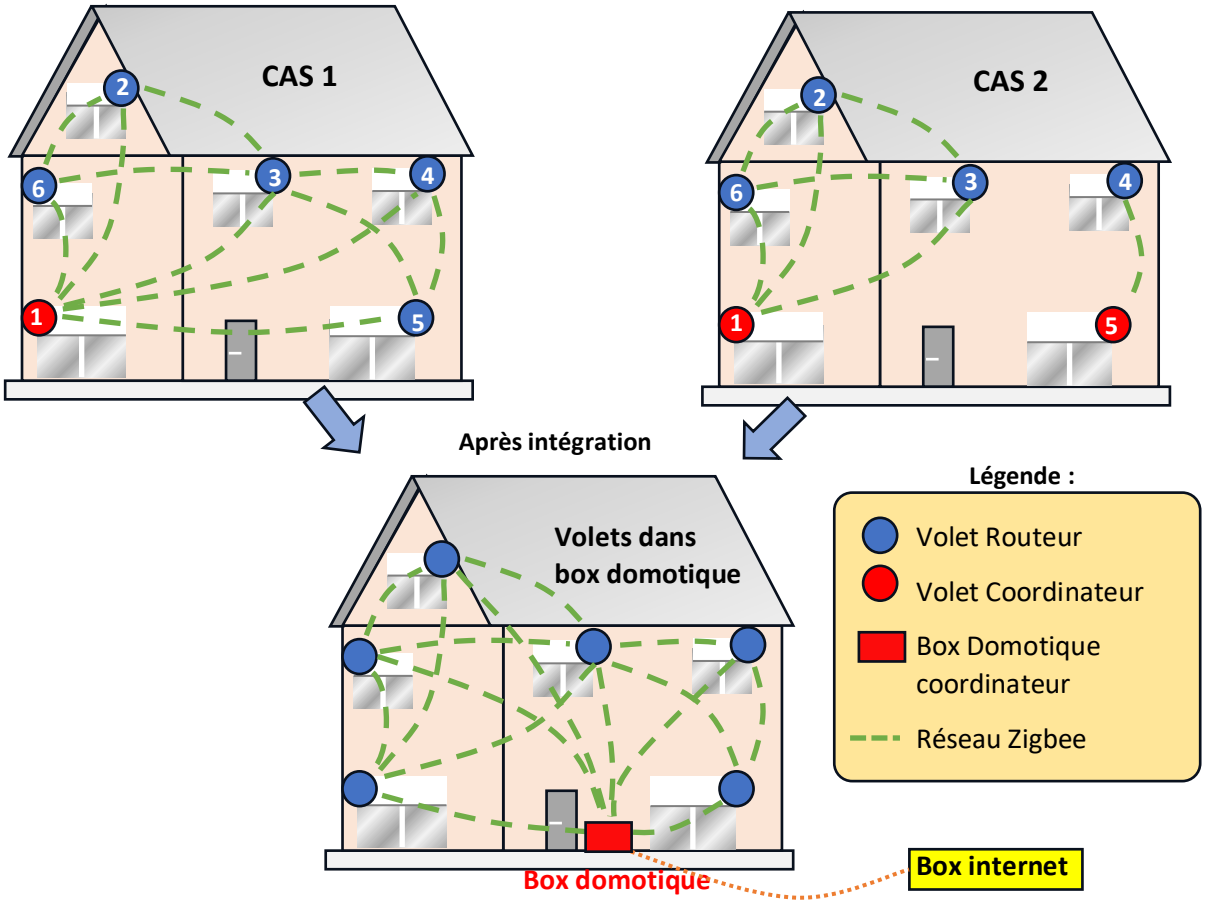
Ce maillage permet au signal d'être répété pour atteindre tous les éléments zigbee de l'installation même s'ils sont éloignés du coordinateur ou si l'un des éléments est déconnecté.

Les volets EVENO sont livrés comme 1 réseau avec 1 unique coordinateur (CAS 1). Les aléas de vie du projet (installation, commandes différentes, modifications dans le temps, …) peuvent amener à se retrouver avec plusieurs coordinateurs (CAS 2).

Dans tous les cas, il faudra que **le coordinateur soit intégré en dernier, après avoir intégré les routeurs de son réseau**. La recherche et l'identification de ce(s) coordinateur(s) se fera au chapitre « identification de l'architecture réseau) de ce document.

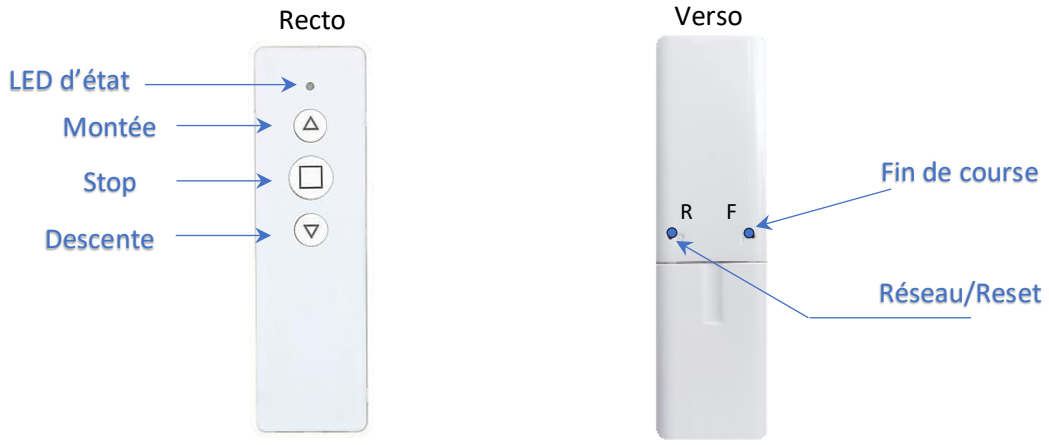
Exemple : ➔CAS1 =intégrer les volets 2 à 6 avant le volet coordinateur 1
➔CAS2 = intégrer les volets 2,3,6 avant le volet coordinateur 1
et le volet 4 avant le volet coordinateur 5

Une fois l'intégration finie, la box domotique (dans le cas des dernières générations = Zigbee 3 .0), deviendra le nouveau coordinateur du réseau.

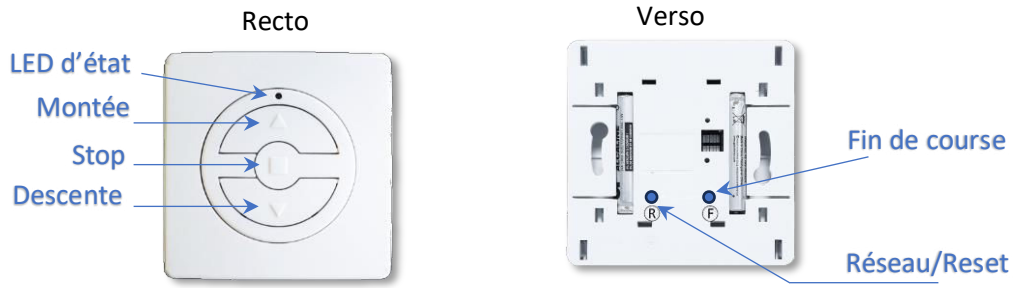


II. POINT DE COMMANDE ZIGBEE

II.1 - Commande Individuelle Portable Radio



II.2 - Commande Individuelle Murale Radio



Attention :

- **L'utilisation du bouton R amène à casser le réseau tel qu'il est en sortie usine ou à désassocier le moteur de sa télécommande.**
- **L'utilisation du bouton F sert à modifier le réglage des fins de course**

III. PROCEDURE GENERALE D'INTEGRATION

Etape 1 = Contrôle des prérequis ..... Page 6

Etape 2 = Identification Architecture Réseau ..... Page 8

- ⇨ Recherche du (des) coordinateur(s) présent(s)
- ⇨ Le coordinateur est-il en Zigbee3.0 version 24 ?
  Car cela impacte le choix de la procédure en étape 4 !

Etape 3 = Création du réseau Zigbee dans la box domotique ..... Page 9

Etape 4 = Intégration (volet + point de commande) dans la box domotique

Avant de faire la procédure proposer par l'appli, il faut bien être sûr de suivre la bonne méthode (standard ou dérivée) pour éviter les risques de désassociation moteur-télécommande !

- ⇨ Etape 4A = Méthode Standard ..... Page 10
- ⇨ Etape 4B= Méthode Dérivée ..... Page 12

Etape 5 = Renommer les Volets ..... Page 15

IV. PROCEDURE ETAPE 1 : CONTROLE DES PREREQUIS

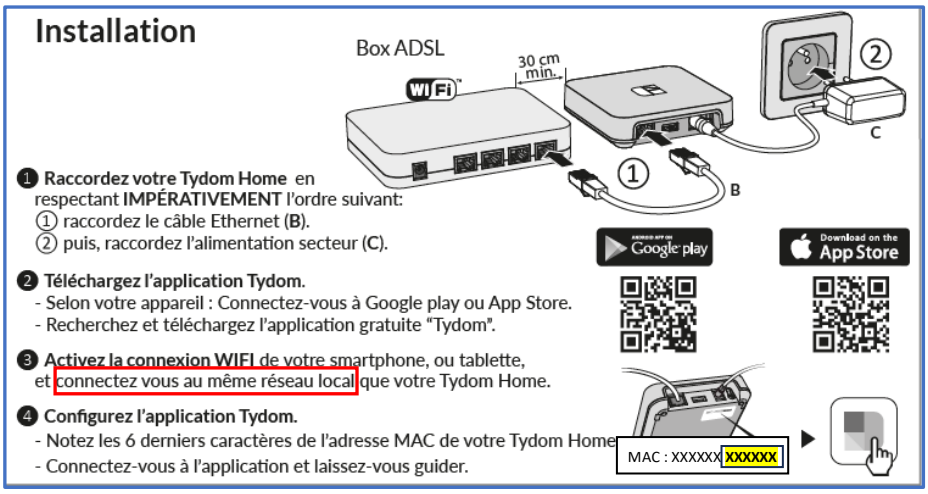
Installer la box domotique suivant la procédure Delta Dore et créer un 'Domicile' dans l'application (Réglages/*Créer un domicile*)

Le **menu réglage** est accessible via l'icône  en haut à gauche de votre application.

Procédure Delta Dore :

bien respecter le raccordement

internet avant l'alimentation.



➢ **Vérification des versions mini de l'application et de la box (pour vérification de la compatibilité)** :

Une intégration sans avoir vérifier ces versions minimales entraînera des disfonctionnements !

Version Box Tydom (➔ ***Réglages/Mon Domicile/Mes équipements/Hubs/à propos/version SDK***) 03.24.29



Version OK si Supérieure ou égale

Version mini d'application Tydom

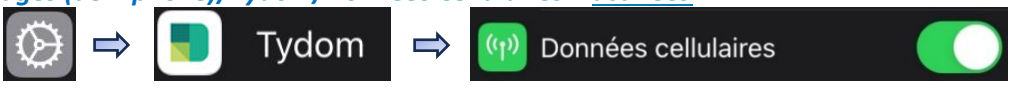


Version OK si Supérieure ou égale ?

- **Version Appli iOS** : (Chemin dans l'appli : ***Réglages/version de l'app***) 4.20.2

Mini pour iOS=

Dans le cas d'un iPhone/iPad, vérifier les réglages du téléphone (ou tablette) :
Réglages (de l'iphone)/Tydom/Données Cellulaires = activées



Mini pour Android=

- **Version Appli Android** : (Chemin dans l'appli : ***Réglages/version de l'app***) 4.20.02-2

➢ Vérifier les **versions** moteurs / Télécommandes à partir du numéro de commande présent sur les étiquettes sur la lame finale des volets, auprès de EVENO <u>afin de choisir le bon mode d'intégration du **coordinateur** (méthode standard ou dérivée) lors de l'étape 4 de la procédure générale.</u>

Numéro CVxxxxxxxxx sur étiquette sur lame finale de l'un des volets.



Règle générale :

Numéro CVxxxxxx sur lame finale	Version Zigbee du moteur
avant CV2104xxxxx	HA1.2
de CV2104xxxxx à CV2204xxxxx	**Zigbee 3.0 version 24 (*)**
de CV2204xxxxx à CV2302xxxxx	Zigbee 3.0 version 27
de CV2302xxxxx à CV2307xxxxx	Zigbee 3.0 version 34
Supérieur à CV2307xxxxx	Zigbee 3.0 version 36 ou plus

(*) : voir partie 4B de la procédure générale :un coordinateur en Zigbee 3.0 version 24 devra impérativement être intégré en suivant la méthode dérivée.

➢ **Avant de commencer l'intégration de la domotique** :

➔ Rendre accessibles tous les points de commandes ;
Les déposer au pied de chaque volet afin d'avoir accès au recto/verso des points de commande et de ne pas les mélanger.

➔ Positionner à mi-hauteur tous les volets

➔ **Supprimer** du réseau volet les éléments suivants s'ils sont présents :

- Télécommande générale zoé (ne pourra plus être utilisé dans la future configuration) Cette télécommande doit être supprimée proprement en suivant le descriptif dans la partie « Gestion des cas particuliers » de ce document afin d'éviter que certains moteurs ne gardent des traces de programmation telles que programmation horaire, crépusculaire, ….
  Si cette suppression n'est pas faite correctement, il faudra effectuer un effacement de la mémoire des alarmes du moteur.
- Télécommande simple supplémentaire
- Télécommande supplémentaire Générale

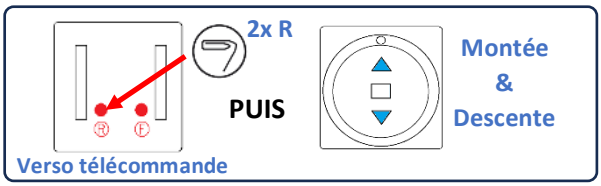
V. PROCEDURE ETAPE 2 : IDENTIFICATION ARCHITECTURE RESEAU VOLETS

Le but de ces manipulations est de trouver le(s) **coordinateur**(s) des volets installés.

Ce coordinateur, normalement unique (voir chapitre « notions de réseau zigbee3.0 »), devra être intégré **en dernier** à la box
Etape 1 ➔ Trouver le coordinateur
Etape 2 ➔ Vérifier qu'il est le coordinateur de tous les volets (donc un seul réseau présent)

Etat d'origine : tous les volets à mi-hauteur

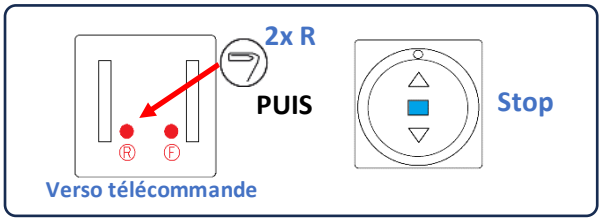
Etape 1 : Recherche d'un coordinateur (normalement le volet CVxxxxxxxx-1000-001)
Sur un point de commande, faire **2 impulsions** sur **R** suivie d'**1 impulsion simultanée** sur **Montée(ET)Descente :**



Trouver quel volet fait quelques va-et-vient : c'est le coordinateur !

(Au besoin, recommencer en se déplaçant dans le domicile de pièce en pièce avec ce point de commande)

Etape 2 : Vérifier que tous les volets sont sur le même réseau et associés à ce coordinateur.
Prendre le point de commande de ce coordinateur précédemment trouvé et faire **2 impulsions** sur **R** suivie d'**1 impulsion sur STOP :**



Vérifier que tous les volets réagissent par un léger mouvement de va-et-vient.

(Au besoin, recommencer en se déplaçant dans le domicile de pièce en pièce avec ce point de commande)

Tous les volets ont réagi à l'étape 2 ?

⇨ Ils sont tous sur un réseau unique. (cas le plus probable)

Tous les volets n'ont pas réagi ?

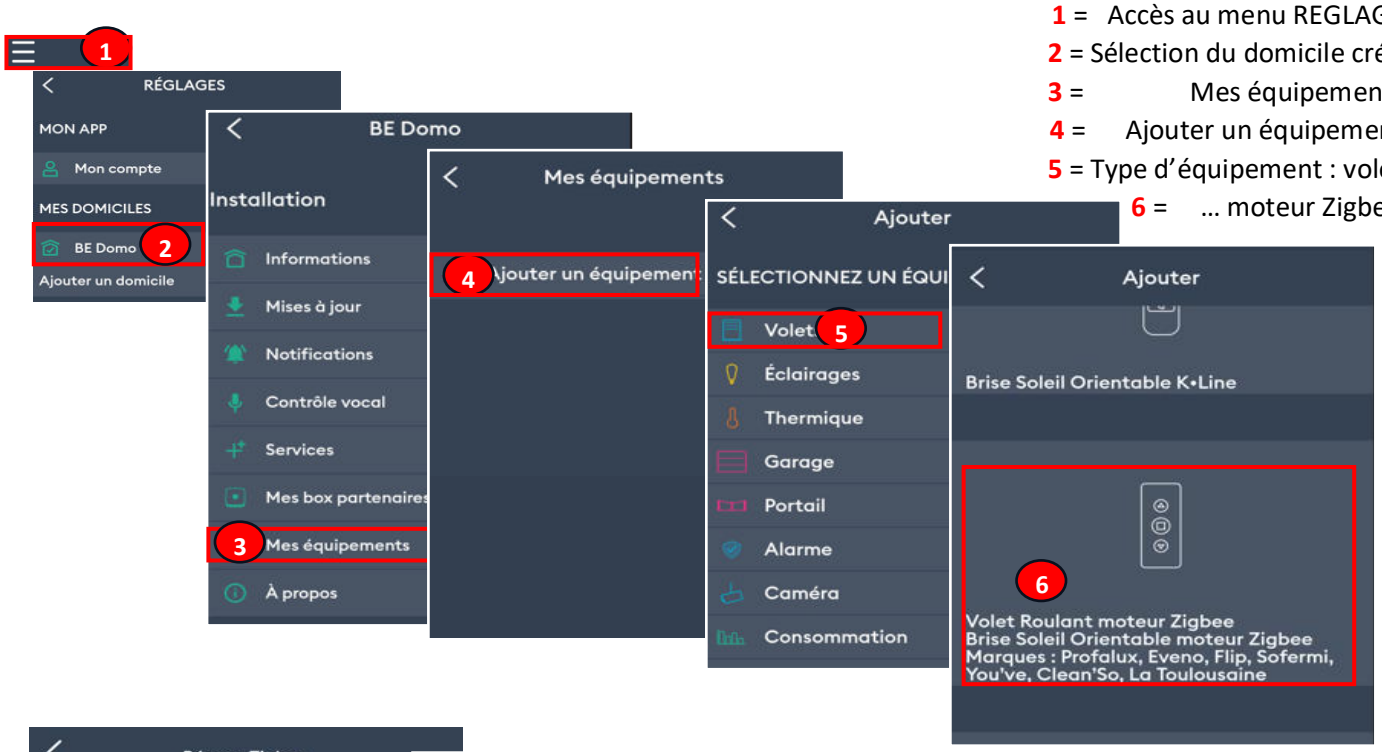
⇨ Recommencer les étapes 1 et 2 avec les volets qui n'ont pas réagi et trouver le(s) autre(s) coordinateur(s).

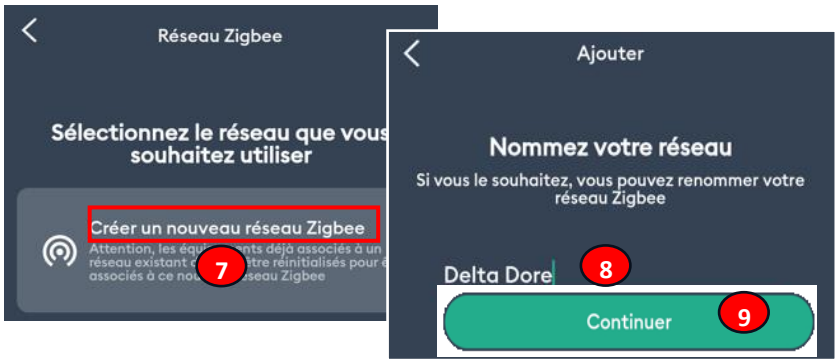
Pour rappel, le(s) coordinateur(s) est (sont) à intégrer à la box Tydom en dernier(s) !

VI. PROCEDURE ETAPE 3 : PREMIERE INTEGRATION ➔ Création Réseau Zigbee

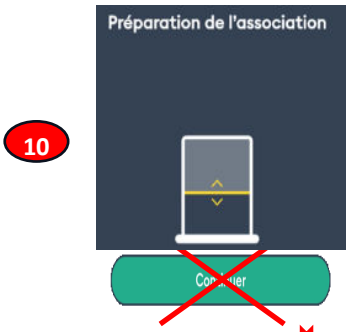
Après identification de l'architecture réseau en place, il faut créer un réseau zigbee dans la box domotique via l'application.

1 = Accès au menu REGLAGE
2 = Sélection du domicile créé
3 = Mes équipements
4 = Ajouter un équipement
5 = Type d'équipement : volet
6 = … moteur Zigbee





7 = Créer un réseau Zigbee
8 = Nommer votre réseau
9 = Continuer



***10** = Ouverture automatique de l'écran « préparation association »*

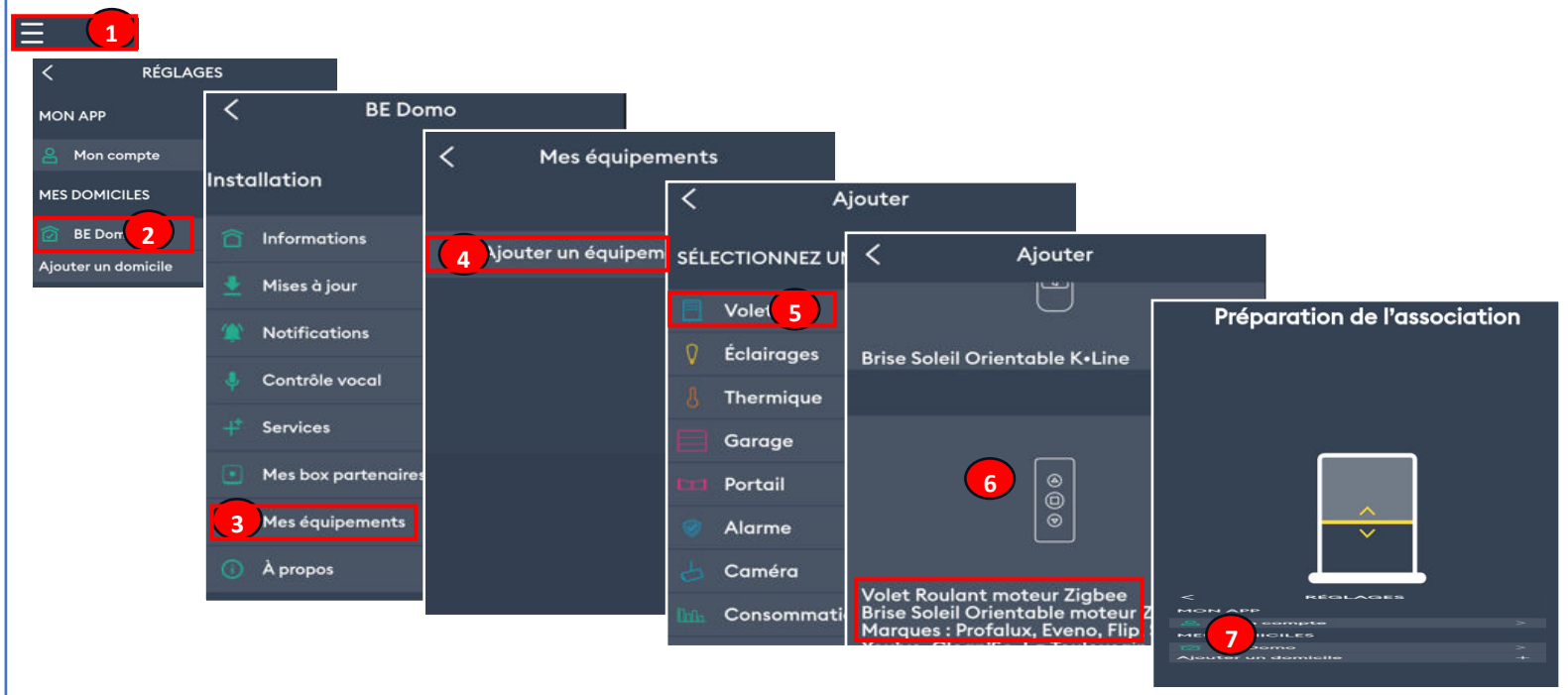
(suite à la création du réseau, lancement de la procédure d'intégration des éléments zigbee via la méthode standard ou méthode dérivée.

Aller au chapitre ETAPE 4 de la procédure (4A ou 4B suivant le cas) avant de valider car cette validation « continuer » lance un compteur de 3 minutes pour l'intégration du volet et de sa télécommande.

VII. PROCEDURE ETAPE 4A : INTEGRATION – Méthode Standard

Si l'intégration Standard ne fonctionne pas sur un volet, faire ce volet en dernier.
Si malgré le fait de le garder pour la fin, l'intégration Standard ne fonctionne toujours pas, utiliser la méthode dérivée.
Rappel : un volet à la fois coordinateur ET en version Zigbee 3.0 version 24 doit impérativement suivre la procédure dérivée.

Etape 1 : Préparer la box à recevoir un volet et sa télécommande



1 = Accès au menu REGLAGE
2 = Sélection du domicile créé
3 = Mes équipements
4 = Ajouter un équipement
5 = Type d'équipement : volet
6 = choisir « moteur Zigbee »
7 = Continuer
8 = Box en attente équipement

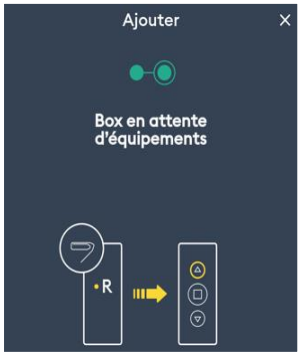
Avant de valider cette touche , il faut être prêt pour les actions suivantes car cela lance un compteur de 3 minutes !

Suite page suivante

Méthode Standard (suite)

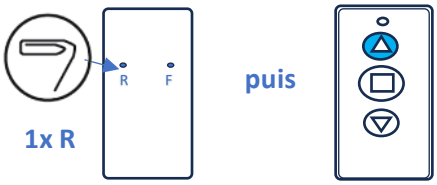
Etape 2 : Lancer l'intégration d'un volet avec son point de commande

L'appli Tydom est en attente d'équipement (pendant 3 minutes) suite à la validation sur la touche CONTINUER de l'étape7 (page précédente). Pour relancer ces 3 minutes, revenir sur cet écran de « Box en attente équipements ».



➡ Le réseau Tydom est ouvert pendant 3 minutes.

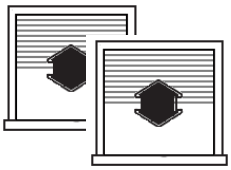
↳ Sur un point de commande (coordinateur en dernier), faire **1 impulsion** sur **R** suivie d'**1 impulsion** sur **Montée**



1x R

puis

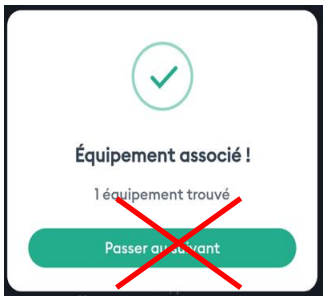
➡ **Les volets réagissent :**



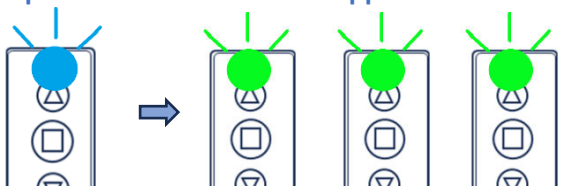
➡ **L'appli trouve le volet :**



➡



➡ **Le point de commande se réappaire au moteur :**



Clignotement
BLEU puis 3x VERT

Etape 3 : Tester le point de commande puis valider sur l'application

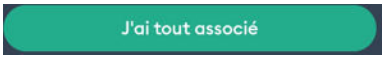
Une fois le **message « Equipement associé »** **ET** **la fin du clignotement** du point de commande, valider l'intégration en validant par « **passer au suivant** ».

↳



➡

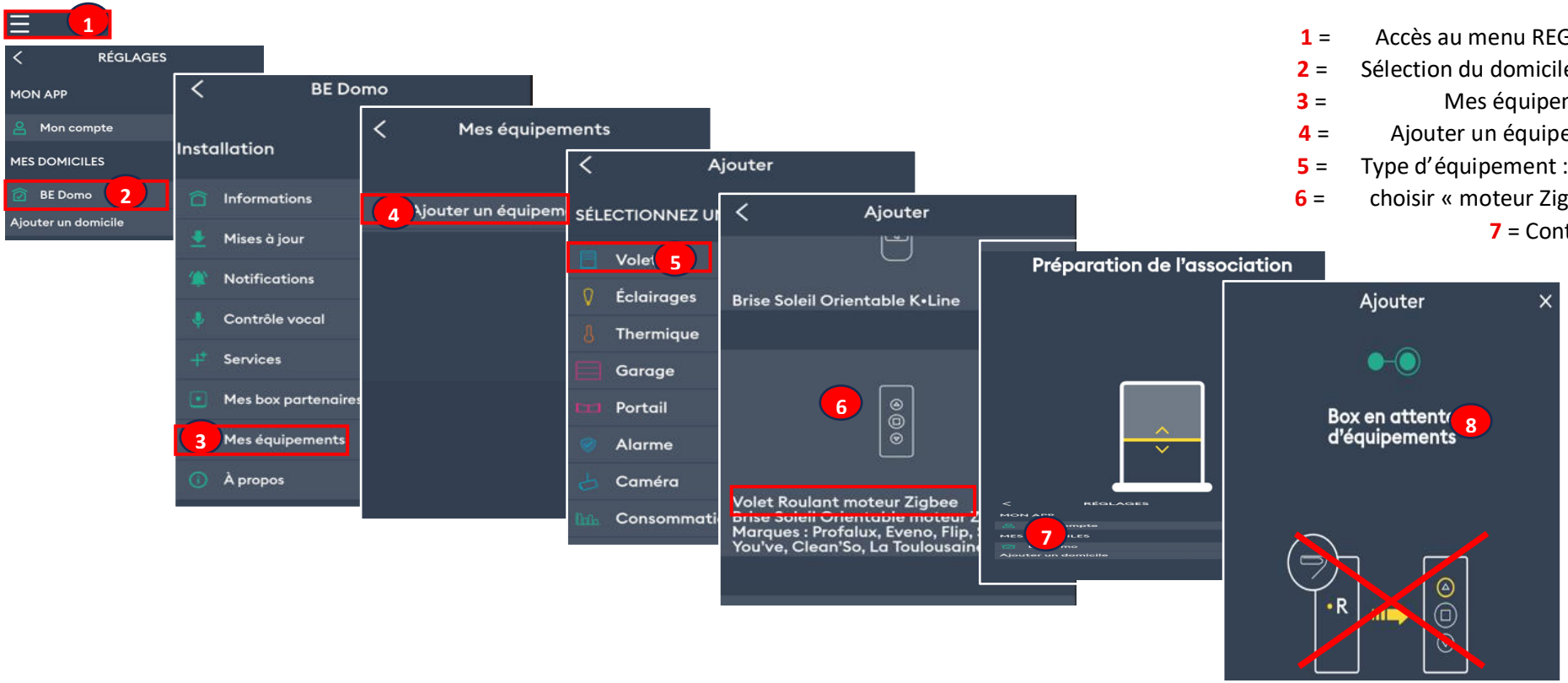
Valider « j'ai tout associé » si tous les volets sont intégrés, sinon relancer l'intégration depuis la page « Attente équipement » en finissant par le coordinateur (méthode standard ou dérivée).



VIII. PROCEDURE ETAPE 4B : INTEGRATION – Méthode Dérivée

Méthode dérivée : Soit pour les moteurs révision 24 et coordinateur
Soit les moteurs non commissionnés
Soit lorsque la méthode standard ne fonctionne pas et se finit par clignotement LED rouge
Attention : cette méthode implique la revalidation des fins de course à la fin !

Etape 1 : Préparer la box à recevoir un volet et sa télécommande



1 = Accès au menu REGLAGE
2 = Sélection du domicile créé
3 = Mes équipements
4 = Ajouter un équipement
5 = Type d'équipement : volet
6 = choisir « moteur Zigbee »
7 = Continuer

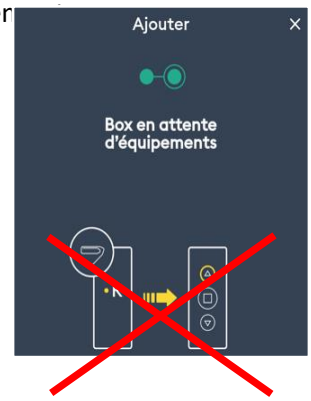
8 = NE PAS FAIRE R+MONTEE

Suite page suivante

Méthode Dérivée (suite)

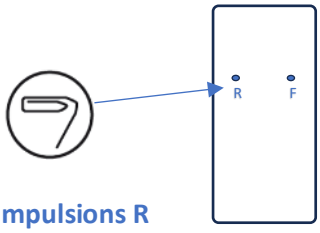
Etape 2 : Lancer l'intégration d'un volet avec son point de commande

L'appli Tydom est en attente d'équipement (pendant 3 minutes) suite à la validation sur la touche CONTINUER de l'étape7 (page précédente). Pour relancer ces 3 minutes, revenir sur cet écran de « Box en attente équiper



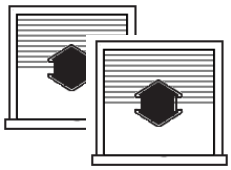
➡ Le réseau Tydom est ouvert pendant 3 minutes.

↳ Sur le point de commande (coordinateur en dernier), faire **4 impulsions** sur **R** suivies d'**1 appui** sur **R de 12 secondes (jusqu'au double clignotement violet).**



4 impulsions R
+ 1 appui long de 12 secondes

➡ **Les volets réagissent :**



➡ **L'appli trouve le volet au bout de quelques secondes :**

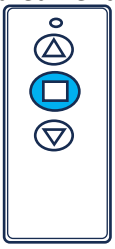


➡ Suite de plusieurs va-et-vient de ce volet



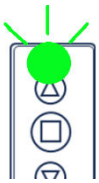
Etape 3 : Réappairer le point de commande

↳ Pendant les va-et-vient répétés du volet, prendre le point de commande et faire **1 impulsion** sur **STOP**



Le point de commande se réappaire au moteur :

➡ 

➡ 

Clignotement
BLEU puis 3x VERT

Suite page suivante

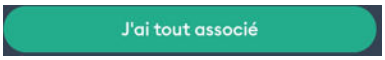
Méthode Dérivée (suite)

Etape 4 : Tester le point de commande puis valider sur l'application

Une fois le **message « Equipement associé »** **ET** **la fin du clignotement** du point de commande, valider l'intégration en validant par « **passer au suivant** ».



Valider « **j'ai tout associé** » si tous les volets sont intégrés, sinon relancer l'intégration depuis la page « **Attente équipement** » en finissant par le coordinateur (méthode standard ou dérivée).

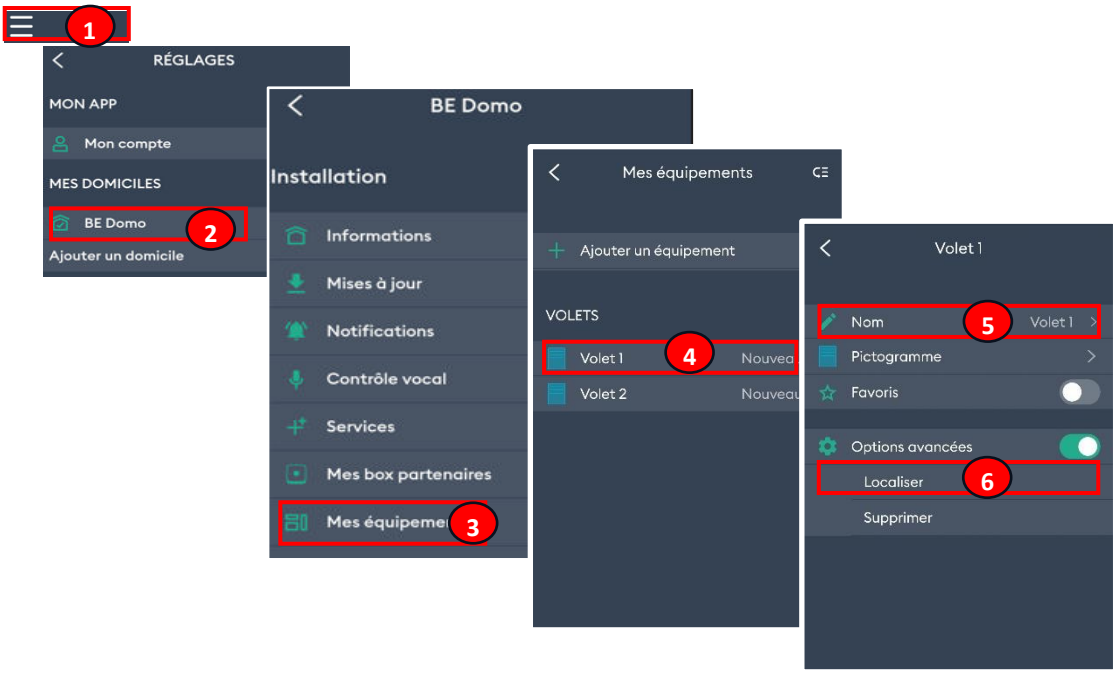


Etape 5 : Refaire les fins de course

Une fois l'intégration de ce volet réussie, **refaire impérativement l'enregistrement des fins de course de ce volet.**

Voir chapitre « Gestion des problèmes et cas particuliers »

IX. PROCEDURE ETAPE 5 : RENOMMER LES VOLETS



1 = Accès au menu REGLAGE
2 = Sélection du domicile créé
3 = Mes équipements
4 = Sélectionner un équipement
5 = Sélectionner pour modifier
6 = Envoi une commande va-et-vient au volet pour le repérer avant de le nommer

X - GESTION DES PROBLEMES OU CAS PARTICULIERS

X.1 - Réglage Fins De Courses

X.2 - Intégration d'une Télécommande Supplémentaire Générale (TG)

X.3 - Réappairage Moteur et son Point de Commande Stella

- X.3.1 - Réappairage Moteur 3.0 (dans Box) et son Point de Commande (Hors Box)
- X.3.2 - Réappairage Moteur 3.0 et Point de Commande (Moteur et Point de commande Hors Box)
- X.3.3 - Réappairage Moteur 1.2 et son Point de commande

X.4 - Suppression d'une télécommande ZOE d'un réseau

X.5 - Mise en identification moteur Zigbee

- X.5.1 - Moteur Zigbee 3.0 (donnée constructeur en fonction du numéro CVxxxxxxxxx)
- X.5.2 - Moteur Zigbee 1.2 (donnée constructeur en fonction du numéro CVxxxxxxxxx)

X.6 – Désactivation mémoire de programmation zoé dans un moteur

X.1 - Réglage Fins De Course

Détails manipulations dans notice DOM01_Notice_Zigbee3.0.

Il est possible de choisir entre un **réglage mécanique** des fins de courses (arrêt sur butée) ou un **réglage manuel (ou virtuel)** si l'on souhaite une position d'arrêt avant la butée mécanique.

Il existe cependant **des règles à respecter impérativement** :

- **Nombre de fins de course virtuelles :** il faut avoir **au maximum 1 fin de course virtuelle** pour éviter des disfonctionnements aléatoires après coupure électrique.
- Dans le cas de volets avec des **lames ALU mesurant 55 mm de haut**, il est **impératif** de régler **1 fin de course virtuelle haute** avant de laisser la lame finale rentrer dans le coffre en position haute.
- Dans le cas de store ou de BSO, il est nécessaire de régler une FDC manuelle en position basse.

Les 3 cas les plus courants sont donc les suivants :

- Cas 1 : Réglage de 2 Fins De Courses Mécaniques HAUTE et BASSE
- Cas 2 : Réglage de 1 Fin De Courses Mécaniques HAUTE et 1 FDC Manuelle BASSE
- Cas 3 : Réglage de 1 Fin De Courses Mécaniques BASSE et 1 FDC Manuelle HAUTE

Le détail de ces réglages est dans la *notice DOM01_Notice_Zigbee30* ainsi que sur les tutos de notre chaîne Youtube Eveno Fermetures.

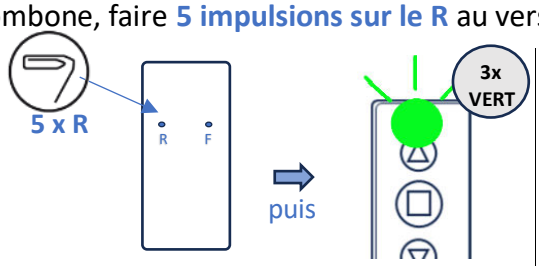
Dans le cas particulier de 2 FDC automatiques, voici la procédure :

Avec une télécommande ONE  1- Positionner le volet à mi-hauteur 2- Effacer les FDC ⇨ 5 x F 3- Lancer l'auto-apprentissage ⇨ [Stop&Montée] x1 ⇨ Le moteur effectue plusieurs cycles de montées/descentes. (3-4 cycles) A la place de l'auto-apprentissage, il est possible de d'utiliser (sans appui stop) les boutons montée et descente pour faire ces 3-4 cycles de validations.	Avec une télécommande CalypsONE  1- Positionner le volet à mi-hauteur 2- Effacer les FDC ⇨ 5 x F 3- Lancer l'auto-apprentissage ⇨ [Coolight OU Refresh] x1 ⇨ Le moteur effectue plusieurs cycles de montées/descentes. (3-4 cycles) A la place de l'auto-apprentissage, il est possible de d'utiliser (sans appui stop) les boutons montée et descente pour faire ces 3-4 cycles de validations.

X.2 - Intégration d'une Télécommande Supplémentaire Générale (TG)

Etape 1 : Reseter le nouveau point de commande

A l'aide d'un trombone, faire **5 impulsions sur le R** au verso du nouveau point de commande TG.

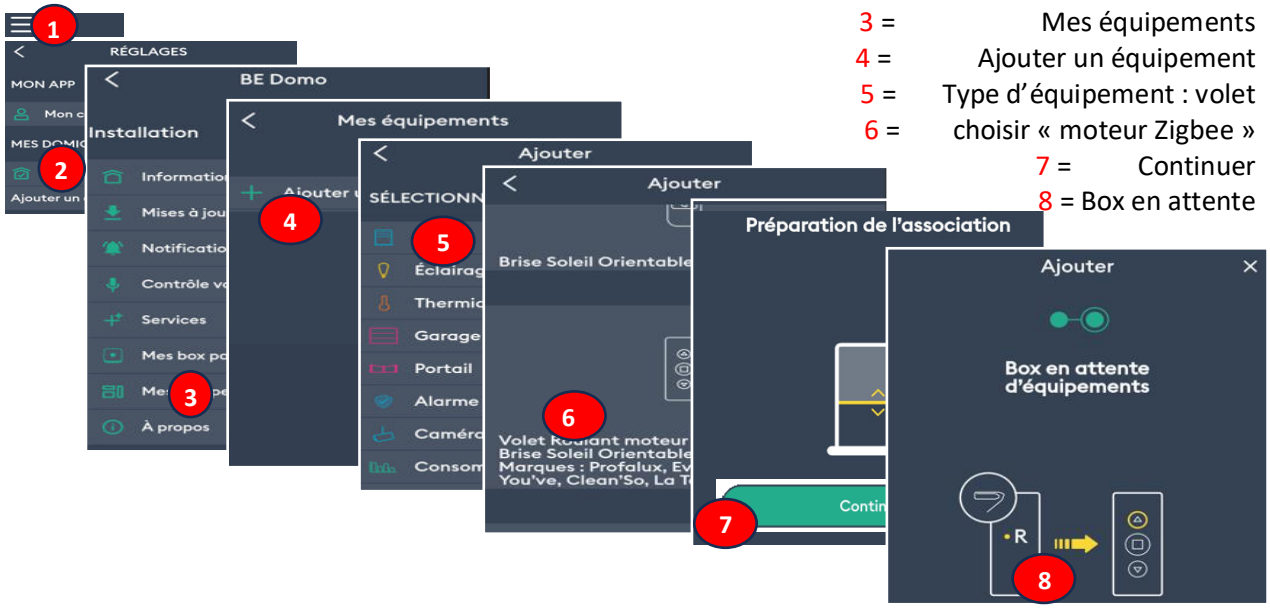


(Télécommande supplémentaire)

A chacune des 4 premières impulsions sur R, la LED répond par un signal bleu/violet.

Après la cinquième impulsion, La Led clignotera verte 3 fois.
Attention : les 2 derniers éclats verts peuvent se produire plusieurs secondes plus tard (max 10Sec.)

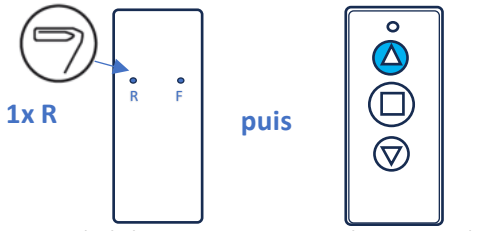
Etape 2 : Ouvrir le réseau zigbee via le menu d'ajout équipement de l'application Tydom



1 = Accès au menu REGLAGE
2 = Sélection du domicile créé
3 = Mes équipements
4 = Ajouter un équipement
5 = Type d'équipement : volet
6 = choisir « moteur Zigbee »
7 = Continuer
8 = Box en attente

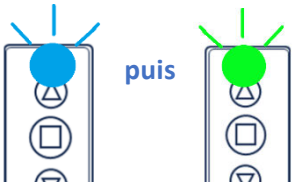
Etape 3 : Ajouter le nouveau point de commande TG dans le réseau Zigbee ouvert de la Tydom

A l'aide d'un trombone, faire **1 impulsion sur le R** au verso puis **1 impulsion sur MONTEE**

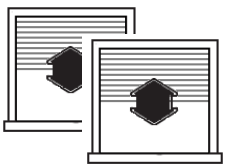


(Télécommande supplémentaire)

➡ Clignotement BLEU puis VERT



Tous les volets du réseau réagissent



➡ Message application : « association en cours »



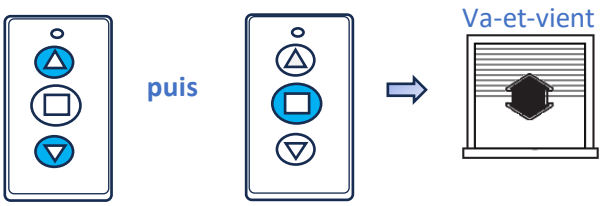
➡ Message + Fin clignotement
➔ Fermer l'application!

Intégration d'une Télécommande Supplémentaire Générale (suite)

Etape 4 : Associer le point de commande supplémentaire TG à un volet et son point de commande TS

Se munir des 2 télécommandes et d'un trombone car il faut passer rapidement de l'étape 4A à l'étape 4B.

Étape 4A *:* Prendre la **télécommande principale TS** du volet et appuyer simultanément sur **MONTER et DESCENTE puis 1x sur STOP ➔ Le volet se met en « identification » (mode d'attente télécommande).**



Étape 4B *:* Prendre rapidement la **télécommande supplémentaire** et appuyer sur **2x F puis MONTEE**



⇨ Tester la télécommande
⇨ Si celle-ci ne pilote pas le volet, refaire l'étape 4 entièrement.

X.3 - Réappairage Moteur et son Point de Commande Stella

Plusieurs cas peuvent se présenter et sont décrits dans les pages suivantes :

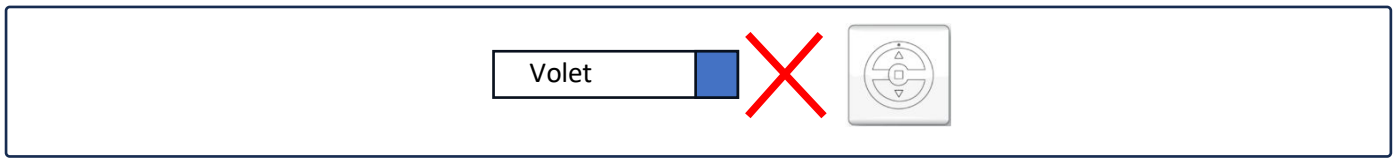
Cas X.3.1 : Le moteur Zigbee 3.0 (numéro de commande supérieur à CV2104xxxxx) est pilotable via l'application mais son point de commande individuel ne fonctionne plus.



Cas 2 : Le moteur Zigbee 3.0 (numéro de commande supérieur à CV2104xxxxx) n'apparaît pas dans l'appli et son point de commande ne fonctionne pas.



Cas 3 : Le moteur Zigbee HA1.2 et son point de commande individuel ne fonctionnent plus. Un numéro de commande inférieur à CV2104xxxxx (numéro écrit sur lame finale du volet) signifie que le moteur est sur le protocole Zigbee HA1.2 (et non le dernier protocole Zigbee 3.0)

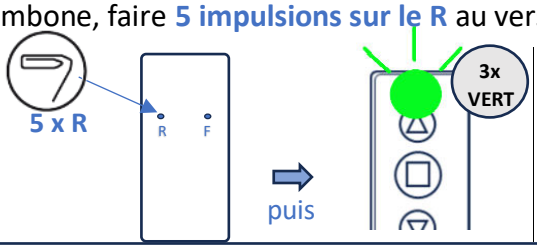


X.3.1 - Réappairage Moteur 3.0 (dans Box) et son Point de Commande (Hors Box)



Etape 1 : Reseter le point de commande

A l'aide d'un trombone, faire **5 impulsions sur le R** au verso du nouveau point de commande TG.

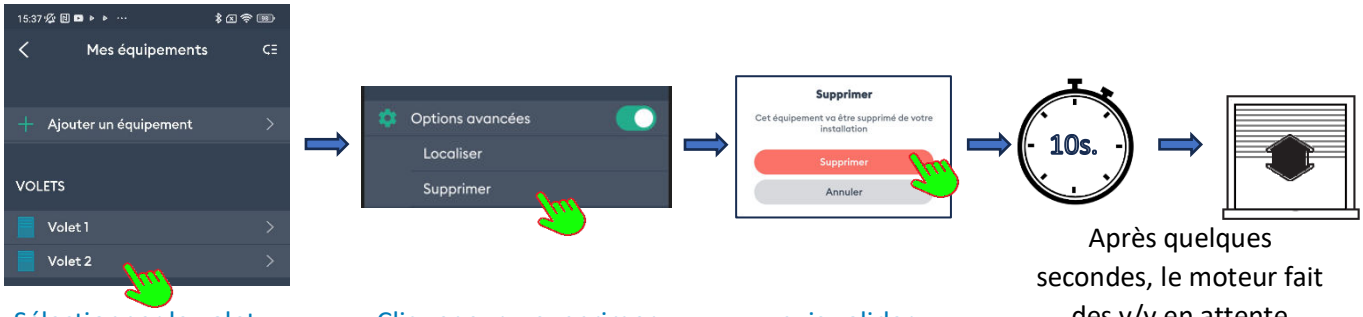


A chacune des 4 premières impulsions sur R, la LED répond par un signal bleu/violet.

Après la cinquième impulsion, La Led clignotera verte 3 fois.

Etape 2 : Supprimer le moteur de l'application Tydom

Menu réglage (=) / Mon Domicile / Mes équipements/...

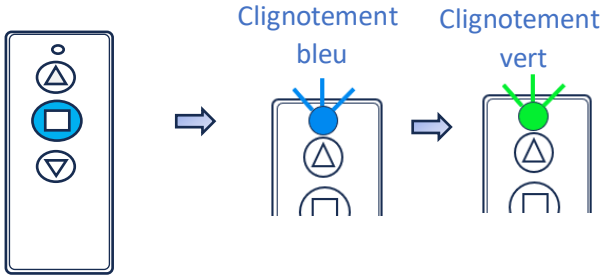


Sélectionner le volet — Cliquer sur « supprimer » — puis valider

Après quelques secondes, le moteur fait des v/v en attente association d'une télécommande

Etape 3 : Réappairer le point de commande au volet

Le volet fait des va-et-vient pendant 3 minutes ➔ prendre le point de commande précédemment reseté et faire **1 impulsion sur STOP**



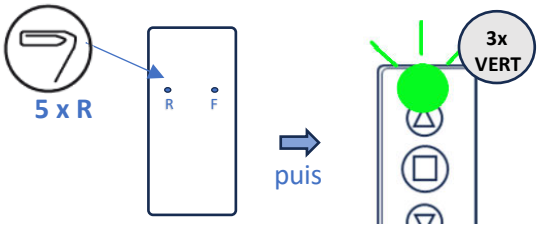
Puis refaire l'intégration standard dans la Tydom

X.3.2 - Réappairage Moteur 3.0 et son Point de Commande (Moteur et Point de commande Hors Box)



Etape 1 : Reseter le point de commande

A l'aide d'un trombone, faire **5 impulsions sur le R** au verso du nouveau point de commande TG.



A chacune des 4 premières impulsions sur R, la LED répond par un signal bleu/violet.

Après la cinquième impulsion, La Led clignotera verte 3 fois.
Attention : les 2 derniers éclats verts peuvent se produire plusieurs secondes plus tard (max 10Sec.)

Etape 2 : Mettre le moteur en identification (mode d'appairage à un point de commande)

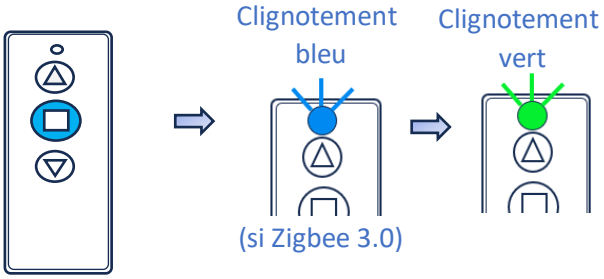
Voir chapitre « mise en identification moteur »

Le volet fait des va-et-vient continus …



Etape 3 : Réappairer le point de commande au volet

Le volet fait des va-et-vient ➔ prendre le point de commande précédemment reseté (étape 1) et faire **1 impulsion sur STOP**



Etape 4 : Tester le point de commande lorsque le clignotement s'est arrêté

Si le point de commande est à nouveau fonctionnel, vous avez fini.
Si le point de commande ne s'est pas réassocié au moteur, refaire le réappairage depuis l'étape 1.

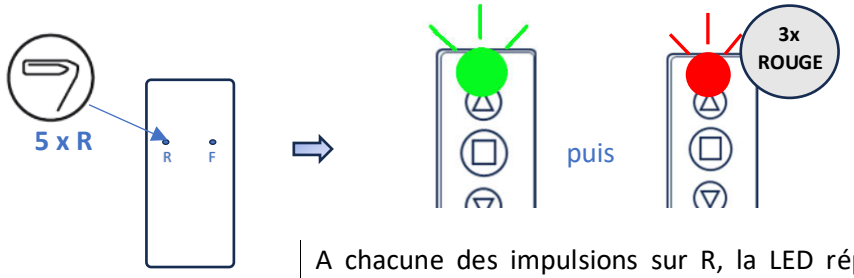
X.3.3 - Cas 3 : Réappairage Moteur 1.2 et son Point de commande

Le réappairage d'un moteur Zigbee 1.2 implique forcément le reset de ses paramètres réseau et donc sa sortie de la box Tydom si celui-ci se trouvait initialement dans la Tydom sans sa télécommande.

Cette manipulation implique également de revérifier le sens de rotation du moteur ainsi que de refaire le réglage des fins de course.

Etape 1 : Reseter le point de commande

A l'aide d'un trombone, faire **5 impulsions sur le R** au verso du nouveau point de commande TG.



A chacune des impulsions sur R, la LED répond par un signal rouge. Après la cinquième impulsion, La LED clignotera verte puis 3 fois rouge.

Etape 2 : Mettre le moteur en identification (mode d'appairage à un point de commande)

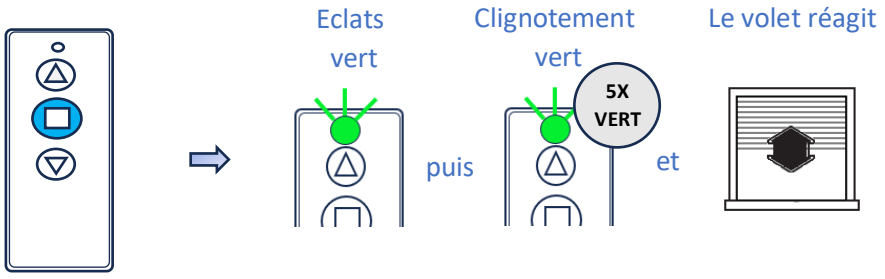
Voir chapitre « mise en identification moteur »

Le volet fait des va-et-vient continus …



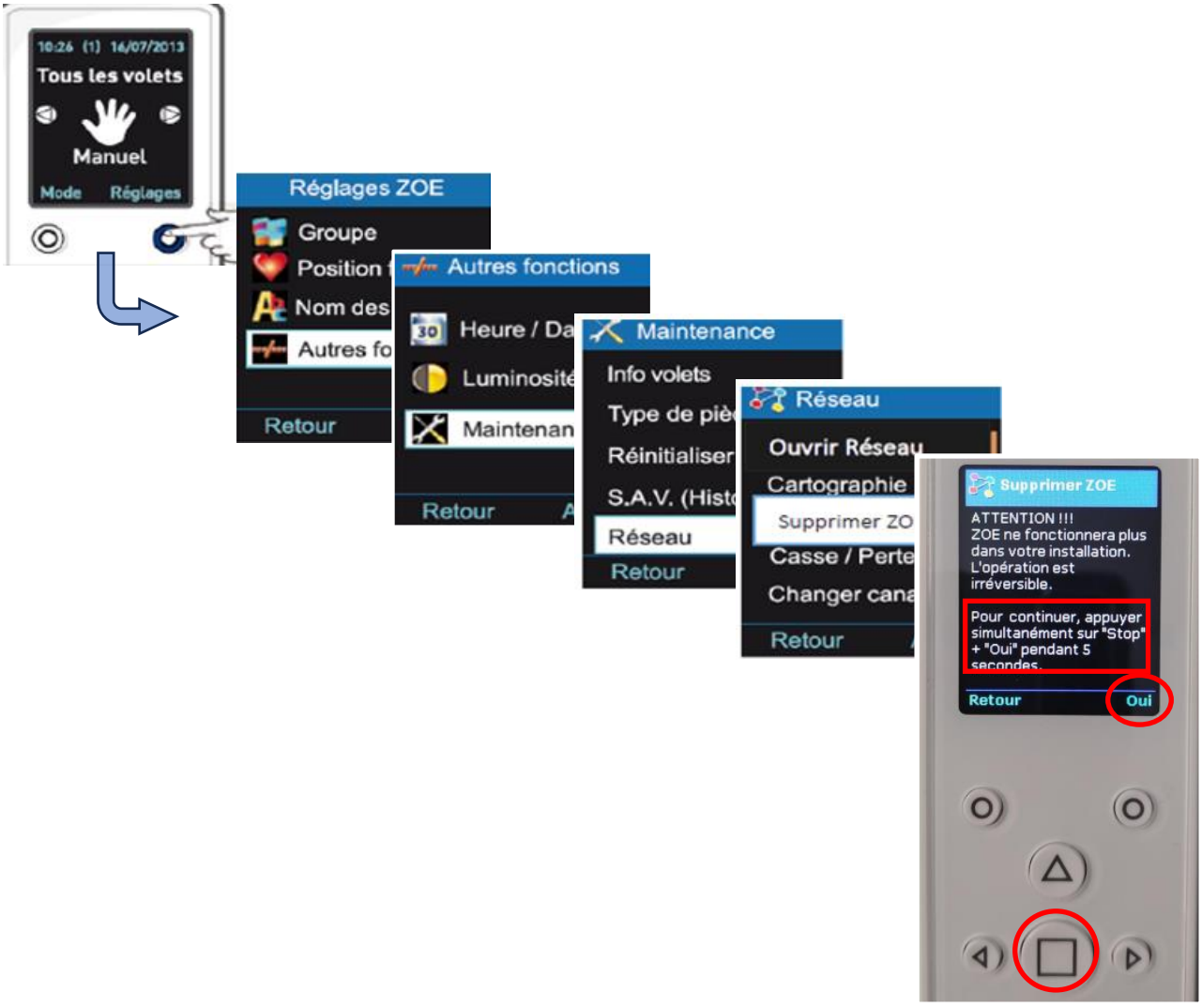
Etape 3 : Réappairer le point de commande au volet

Le volet fait des va-et-vient ➔ prendre le point de commande précédemment reseté (étape 1) et faire **1 impulsion sur STOP**



X.4 - Suppression télécommande ZOE

Si l'installation possède une télécommande ZOE, il faut **IMPERATIVEMENT** la supprimer car elle ne pilotera plus les équipements :



X.5 - Mise en identification moteur Zigbee

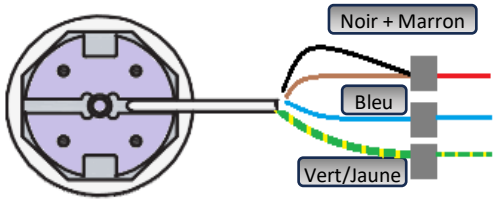
X.5.1 - Moteur Zigbee 3.0 (donnée constructeur en fonction du numéro CVxxxxxx)

⚠ Tout branchement est à réaliser dans le respect de la norme NF C 15-100 par une personne habilitée.

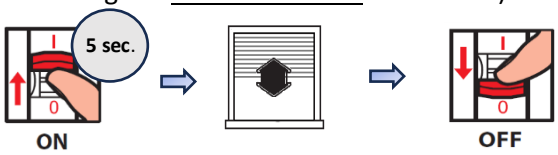
Etape 1 : Couper l'alimentation du moteur au disjoncteur dans le tableau électrique.



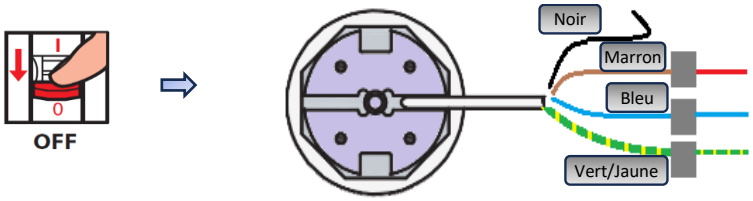
Etape 2 : Brancher le **fil noir** du moteur **sur la Phase marron**



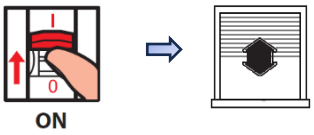
Etape 3 : Remettre le courant et le **couper** au bout de **5 secondes**
(le couper dès que le volet bouge et **avant le second** va-et-vient)



Etape 4 : Alimentation coupée, **Débrancher le fil noir (le laisser débranché dans le cas d'un volet en Zigbee 3.0)**



Etape 5 : Remettre le courant



Au bout de quelques secondes, le volet fera une série de **va-et-vient.**

➔ **Il attend une télécommande dans la minute qui suit.**

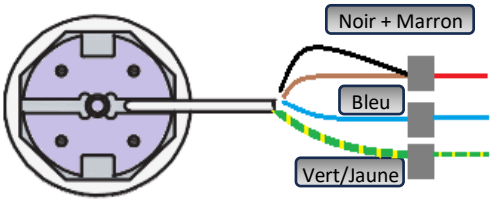
X.5.2 - Moteur Zigbee 1.2 (donnée constructeur en fonction du numéro CVxxxxxx)

⚠ Tout branchement est à réaliser dans le respect de la norme NF C 15-100 par une personne habilitée.

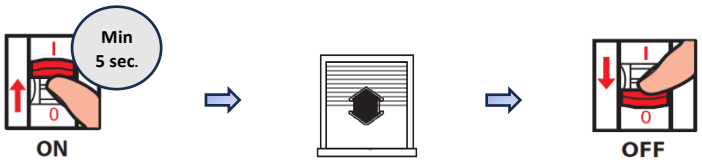
Etape 1 : Couper l'alimentation du moteur au disjoncteur dans le tableau électrique.



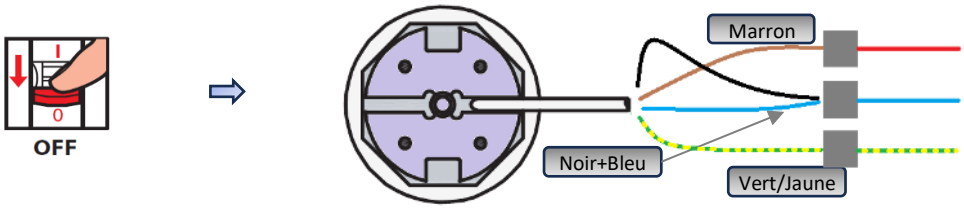
Etape 2 : Brancher le **fil noir** du moteur **sur la Phase marron**



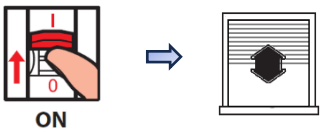
Etape 3 : Remettre le courant et le **couper** après **au moins 5 secondes** et **1 va-et-vient**



Etape 4 : Couper l'alimentation puis **Brancher le fil noir sur le Neutre bleu (car Zigbee 1.2)**



Etape 5 : Remettre le courant



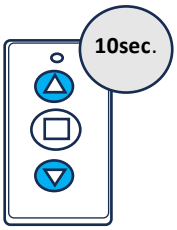
Au bout de quelques secondes, le volet fera 1 **va-et-vient.**

➔ **Il attend une télécommande dans la minute qui suit.**

X.6 - Désactivation Mémoire de Programmation Zoé dans un moteur

Dans le cas de suppression de télécommande générale Zoé, cette suppression n'est pas toujours effectuée correctement. Des programmes de type fermeture/ouverture crépusculaire, ou programmation horaire, ou autres, peuvent continuer de se déclencher alors même que la télécommande générale Zoé n'existe plus. Il est donc alors nécessaire de désactiver ces déclenchements des moteurs.

Prendre la télécommande du volet et **appuyer simultanément sur MONTEE et DESCENTE pendant plus de 10 secondes**.

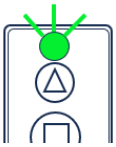


Puis, après relâchement…

et



Va-et-vient



3 Clign. vert